

โครงการ การสร้างกระบวนการเรียนรู้สู่การปฏิบัติในงานประจำกับหุ่นยนต์ช่วยผ่าตัด (Learning towards practice with Robotic assisted Surgery)

นางทัศนีย์วรรณ ไพจิตร

งานการพยาบาลห้องผ่าตัดและวิกฤต ฝ่ายการพยาบาลศูนย์การแพทย์สิริกิติ์

ที่มาและเหตุผล

การนำหุ่นยนต์เข้ามาช่วยผ่าตัดมีความแตกต่างจากการผ่าตัดแบบเดิม ปัญหาที่พบจากการปฏิบัติงาน คือ พยาบาลที่หมุนเวียนเข้ามาปฏิบัติงานครั้งแรกไม่สามารถใช้งานหุ่นยนต์ได้ ส่วนพยาบาลที่หมุนเวียนกลับมาใหม่เกิดความไม่มั่นใจ บางครั้งใช้งานหุ่นยนต์ผิดขั้นตอนและไม่สามารถแก้ไขปัญหาได้ทันที ทำให้การผ่าตัดเกิดความล่าช้าซึ่งอาจจะส่งผลกระทบต่อความปลอดภัยของผู้ป่วย และก่อให้เกิดความคลาดเคลื่อนต่อระบบหุ่นยนต์ที่มีราคาแพงมาก

ตัวชี้วัด

ตัวชี้วัด	สอดคล้องกับ วัตถุประสงค์ (ข้อ3) ในข้อที่			เป้า หมาย	ผลดำเนินการ (เดือน/ปี)						
	1	2	3		ก่อน 2556	หลัง					
						ครั้งที่1 2557	ครั้งที่2 2558	ครั้งที่3 2559	ครั้งที่4 2560	ครั้งที่5 2561	ครั้งที่6 2562
1. ร้อยละของสูญเสียจากการใช้เครื่องมือหุ่นยนต์ช่วยผ่าตัด (ประเมินรายปี)	✓			0%	9.23% 6 ครั้ง/ 65ราย	4.65% 4 ครั้ง/ 86ราย	4.49% 4 ครั้ง/ 89ราย	3.85% 5 ครั้ง/ 130ราย	2.74% 4 ครั้ง/ 146ราย	1.91% 3 ครั้ง/ 157ราย	2.23% 5 ครั้ง/ 224ราย
2. ร้อยละของผู้ปฏิบัติงานทุกคนต้องได้รับการสอบเมื่อสิ้นสุดการปฏิบัติงาน		✓		100%	-	100%	100%	100%	100%	100%	100%
3. ร้อยละของผู้ปฏิบัติงานสอบผ่านเกณฑ์ประเมินสมรรถนะตามที่กำหนด			✓	≥90%	-	92%	93%	95%	94%	96%	96%

ประโยชน์

- Safety ผู้ป่วยได้รับความปลอดภัย
- Timely สามารถเตรียมความพร้อมก่อนการผ่าตัดได้ครบถ้วนตามหัตถการ การผ่าตัดดำเนินไปอย่างสะดวกไม่ถูกรบกวน
- Efficiency มีความเข้าใจระบบการทำงานของหุ่นยนต์และสามารถแก้ไขปัญหาเบื้องต้นเมื่อเกิดความผิดพลาดของระบบหุ่นยนต์ได้ เป็นการถนอมและยืดอายุการใช้งานทรัพยากรที่มีราคาแพง
- Effectiveness ผู้ปฏิบัติงานได้รับความรู้และได้รับการฝึกทักษะตามระดับสมรรถนะ มีความพร้อมในการปฏิบัติงาน

วัตถุประสงค์

1. เพื่อลดความสูญเสียจากการใช้เครื่องมือหุ่นยนต์
2. เพื่อสร้างมาตรฐานการทำงาน
3. เพื่อสร้างระบบการประเมินสมรรถนะเฉพาะที่สำคัญต่อการปฏิบัติงาน

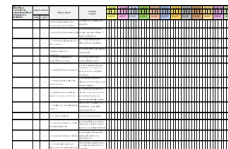
ขั้นตอนการพัฒนา

ครั้งที่ 1

2557 - 2558



- จัดตารางการนิเทศ
- ทำ PowerPoint presentation ตามหัวข้อการนิเทศ
- ออกข้อสอบ Pre-post Test ทั้งภาคทฤษฎีและปฏิบัติ



ปฏิบัติงานได้รับความรู้และได้รับการฝึกทักษะตามระดับสมรรถนะ

ครั้งที่ 2

2559 - 2560



จัดทำคู่มือการใช้งานหุ่นยนต์ช่วยผ่าตัด da Vinci Si รุ่น IS3000



ผู้ปฏิบัติทุกคนเข้าถึงได้ง่าย และสามารถทบทวนได้ตลอดเวลา

ครั้งที่ 3

2561 - ปัจจุบัน



จัดทำ "Doctor Kardex" ประจำห้องผ่าตัดที่ 7 เพื่อเตรียมความพร้อมก่อนการผ่าตัดได้ครบถ้วนตามหัตถการ



เตรียมความพร้อมก่อนการผ่าตัดได้ครบถ้วนตามหัตถการ